

Polynome, Polynomdivision, Nullstellen, Fundamentalsatz der Algebra und algebraisch abgeschlossen ^{23.2.25}

K sei ein Körper. Dann ist $K[x] = \{\text{Polynom mit Koeffizienten in } K\}$

z.B. $f(x) \in K[x] \Rightarrow f(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$ mit $a_i \in K$

Der Grad von f : $\deg(f) = \max\{n \geq 0 \mid a_n \neq 0\}$

Beachte, dass $\deg(fg) = \deg(f) + \deg(g)$

und $\deg(0)$ nicht definiert ist.

Polynomdivision

Seien $f, g \in K[x]$, $g \neq 0$. Dann existieren Polynome $q(x), r(x)$ mit $r=0$ oder $\deg(r) < \deg(g)$, s.d.

$$f(x) = q(x)g(x) + r(x)$$

Nullstellen

Es sei $f(x) \in K[x]$, $f \neq 0$. Sei $\lambda \in K$ s.d. $f(\lambda) = 0$

Dann $\exists q(x) \in K[x]$ s.d.:

$$f(x) = (x - \lambda) q(x)$$

Beachte, dass f höchstens $\deg(f)$ Nullstellen hat.

Fundamentalsatz der Algebra

Sei $f(x) \in \mathbb{C}[x]$ mit $\deg(f) = n > 0$, dann hat

$f(x)$ in $\mathbb{C}$ genau n Nullstellen. d.h. $\exists \lambda_1 \dots \lambda_n \in \mathbb{C}$ s.d.:

$$f(x) = (x - \lambda_1) \dots (x - \lambda_n)$$

Die Körper, welche diese Eigenschaft haben, nennen wir algebraisch abgeschlossen.

Beachte: Analogie zwischen $\mathbb{Z} \leftrightarrow K[x]$

Primzahl $\leftrightarrow$ unzerlegbares Polynom, $\pm 1 \leftrightarrow K \setminus \{0\}$

Eigenwerte & Eigenvektoren, Charakterisierung mit Kern und Determinante

23.02.25

V/K endl. dim VR und $T: V \rightarrow V$ Endomorphismus.

(1) $\lambda \in K$ ist Eigenwert (EW) von T , wenn

$$\exists v \in V, v \neq 0_V \text{ s.d. } Tv = \lambda v$$

(2) Ein solcher Vektor v heißt Eigenvektor (EV)

mit EW λ . Abkürzung: $v \neq 0_V$

Bemerkung, dass wenn $v \in EV$ von T ist, auch αv mit $\alpha \in K \setminus \{0\}$ EV von T ist mit dem selben EW. es folgt aus Eigenschaften linear Abbildungen.

Sei $T: V \rightarrow V$ linear. Dann gilt

$$\lambda \text{ ist EW} \Leftrightarrow \ker(T - \lambda I_n) \neq \{0_V\} \Leftrightarrow \det(T - \lambda I_n) = 0$$

insbesondere gilt dann, dass $T - \lambda I_n$ nicht invertierbar und insbesondere nicht isomorph sein kann. Dementsprechend ist T nicht invertierbar, falls 0 ein EW ist.

Charakteristisches Polynom, Nullstellen, char Poly für $\mathbb{R}$ $\mathbb{C}$
 obere Dreiecksmatrix und $\begin{pmatrix} A & B \\ 0 & C \end{pmatrix}$, Spurabbildung, $\mathbb{R}$ $\mathbb{C}$
 alternative Formulierung von $\chi_T(x)$, Anzahl EW

- Sei $A \in M_{n \times n}(K)$ und $T: V \rightarrow V$ linear, B Basis von V .
 Dann ist das charakteristische Polynom geg als:

$$\chi_A(x) = \det(A - xI_n)$$

$$\chi_T(x) = \det([T]_B^B - xI_n)$$

 Benutze, dass $\chi_T(x)$ unabhängig von der Base ist.
- $\{\text{Eigenwerte}\} = \{\lambda \in K \mid \chi_T(\lambda) = 0\} \Rightarrow$ Eigenwerte sind die Nullstellen
- Für $A = (a_{ij}) \in M_{n \times n}(K)$ einer der Dreiecksmatrix gilt $\chi_A(x) = \prod_{i=1}^n (a_{ii} - x)$
- Für Matrizen der Form $M = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & C \end{pmatrix}$ gilt $\chi_M(x) = \chi_A(x) \chi_C(x)$
- Die Spurabbildung ist folgendermassen definiert

$$\text{Tr}: M_{n \times n}(K) \rightarrow K \text{ mit } A = (a_{ij}) \mapsto \sum_{i=1}^n a_{ii}$$

 Benutze, dass die Spurabbildung auch für Abbildungen definiert ist und Basisunabhängig ist.
- Sei $T: V \rightarrow V$ linear, dann gilt

$$\chi_T(x) = (-1)^n x^n + (-1)^{n-1} T_1(T) x^{n-1} + \dots + \det(T)$$
- Aus obiger Notation erkennt man leicht, dass T maximal n EW haben kann.

lin. unabh von EV, diagonalisierbarkeit, z.B. z.S.
char poly diagonalisierbarer Matrix

Wir beschäftigen uns mit der Frage, ob für eine Matrix eine Basis gewählt werden kann, so dass diese Basis Diagonal ist.

- Seien $\lambda_1 \dots \lambda_m$ verschiedene EW von T .
Hi sei v_i ein EV mit EW λ_i . Dann gilt:
 $v_1 \dots v_m$ sind lin. unabh.
- Hat $T: V \rightarrow V$ mit V von n verschiedenen EW, so hat T n linear unabhängige EV, welche eine Basis von V bilden.

Definition: Diagonalisierbarkeit

$T: V \rightarrow V$ ist diagonalisierbar, wenn eine Basis aus EV existiert. In diesem Fall ist die Abb-Matrix bezüglich dieser Basis diagonal.

- D.h. $A \in M_{n \times n}(K)$ ist genau dann diagonalisierbar, wenn $\exists B \in GL_n(K)$ s.d. $B^{-1}AB$ diagonal ist.
- Wenn A diagonalisierbar mit EW $\lambda_1 \dots \lambda_n$, dann gilt $\chi_A(x) = \prod_{i=1}^n (\lambda_i - x)$

Eigenraum, direkte Summe, Summe von Eigenräumen
algebraisch/geometrischen Vielfachheit. 26.2.25

- Sei $T: V \rightarrow V$ linear, $\lambda \in W$ von T . Der Eigenraum E_λ ist definiert als

$$E_\lambda = \ker(T - I_n \lambda) = \langle \{ \text{zu } \lambda \text{ gehörende EV} \} \rangle$$

Der Eigenraum ist immer ein Unterraum

- Der Ausbruch $W = U_1 + \dots + U_k$ ist die direkte Summe $W = U_1 \oplus \dots \oplus U_k$, wenn $\forall w \in W \exists! d_i \in U_i$ s.d. $w = u_1 + \dots + u_k$
alternativ: $u_1 + \dots + u_k = 0_V \Rightarrow u_i = 0_V \forall i$.

Wenn $W = U_1 \oplus \dots \oplus U_k$, dann gilt

$\dim(W) = \sum_{i=1}^k \dim(U_i)$ und die Vereinigung der Basen von U_i ist eine Basis von W .

- Für Eigenräume gilt

$$W = E_{\lambda_1} + \dots + E_{\lambda_k} \Rightarrow W = E_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus E_{\lambda_k}$$

Und $T: V \rightarrow V$ ist genau dann diagonalisierbar, falls $W = V$

- λ so $\in W$ von $T: V \rightarrow V$.

(1) Geometrische Vielfachheit: $g(\lambda) = \dim(E_\lambda)$

(2) Algebraische Vielfachheit: $a(\lambda) = \text{Ordnung der Nullstellen in } \chi_T(\lambda)$

Es gilt $g(\lambda) \leq a(\lambda)$, $\sum_{\lambda_i} a(\lambda_i) = \dim(V)$

Und T ist genau dann diagonalisierbar, wenn $g(\lambda_i) = a(\lambda_i) \forall i$

Polynome von Endomorphismen, Existenz eines einkl. 'Nullpolynoms', minimales Poly, Teiler von Nullpoly. 2.3.25

- Sei $g(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0 \in K[x]$, dann gilt
 $g(T) = a_n T^n + \dots + a_1 T + a_0 T^0 \in \text{End}_K(V)$, mit
 $T^n = T \circ \dots \circ T$, n mal mit $T^0 = \text{id}_V$.
- Für $T \in \text{End}_K(V)$ existiert $g(x) \in K[x]$ mit $g(x) \neq 0$
s.d. $g(T) = 0_V$
Beweis über Dimension von $\text{End}_K(V)$ und Linearkombi.
- $T \in \text{End}_K(V)$. Das minimale Poly von T ist
das monische Poly kleinsten Grades, s.d.
 $m_T(x) \in K[x]$ s.d. $m_T(T) = 0_V$
Bemerkung: dieses min. Poly existiert und ist eindeutig.
- Für $T \in \text{End}_K(V)$, $g(x) \in K[x]$, $g(x) \neq 0$ s.d. $g(T) = 0_V$
gilt $m(x) \mid g(x)$.

lcm (kgV), min Poly von dia-Block, Cayley-Hamilton

- Sei K alg. abgeschlossen $f(x), g(x) \in K[x]$ §3.25

$$f(x) = (x - \lambda_1)^{a_1} \dots (x - \lambda_n)^{a_n} \quad \lambda_i = \lambda_j \quad \forall i \neq j$$

$$g(x) = (x - \lambda_1)^{b_1} \dots (x - \lambda_n)^{b_n} \quad a_i, b_i \geq 0 \quad \forall i$$

Das kgV oder lcm ist geg als

$$\text{lcm}(f, g) = (x - \lambda_1)^{\max(a_1, b_1)} \dots (x - \lambda_n)^{\max(a_n, b_n)}$$

- Das Minimum Polynom einer Matrix $C = \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix}$ mit A, B quadratische Matrizen ist geg als

$$m_C(x) = \text{lcm}(m_A(x), m_B(x))$$

Daraus folgt offensichtlich $D = \begin{pmatrix} A_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & A_n \end{pmatrix}$

$$m_D(x) = \text{lcm}(m_{A_1}(x), \dots, m_{A_n}(x))$$

- Cayley-Hamilton besagt, dass für $A \in M_{n \times n}(K)$

$$\chi_A(A) = 0_{n \times n}$$

$$\text{Bzw } T: V \rightarrow V$$

$$\chi_T(T) = 0_n$$

Dann gilt offensichtlich

$$m_A(x) \mid \chi_A(x)$$

Jordanblock, Jordanzell-Normalform, Eigenschaften 9.3.23

- Sei $\lambda \in K$ und $n \geq 1$. Dann ist der Jordanblock $J_n(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 \\ & \ddots & \vdots \\ 0 & & \lambda \end{pmatrix}$ Länge n

Für den JB gilt

$$\chi_{J_n(\lambda)}(x) = (\lambda - x)^n, \quad g_\lambda = 1, \quad a_\lambda = n, \quad m_{J_n(\lambda)}(x) = (-1)^n \chi_{J_n(\lambda)}(x)$$

- Sei $T: V \rightarrow V$ linear.

Dann existiert eine Basis B von V s.d.

$$[T]_B^B = \begin{pmatrix} J_{n_1}(\alpha_1) & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & J_{n_n}(\alpha_n) \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} \alpha_i \in K \\ n_i \geq 1, \sum n_i = \dim(V) \end{array}$$

Diese Darstellung ist abgesehen von der Vertauschung der Blöcke eindeutig.

Für $A \in M_{n \times n}(K) \exists B \in GL_n(K)$ s.d.

$B^{-1}AB$ in Jordanscher-Normalform ist.

- Eigenschaften

$$\chi_T(x) = (x - \alpha_1)^{n_1} \cdot \dots \cdot (x - \alpha_n)^{n_n}$$

$$m_T(x) = (x - \alpha_1)^{n_1'} \cdot \dots \cdot (x - \alpha_n)^{n_n'}$$

wobei n_i' der Maximaler Exponent aller JB mit gegeben α ist

a_λ : Ablesen auf Diagonalen

g_λ : Anzahl JB zu EW λ

Verallgemeinerte Eigenräume, Jordanketten, EW in JH,
Eigenschaften des $\tilde{E}_\lambda$, direkte Summe 12.03.23

- Der verallgemeinerte Eigenraum von $EW \lambda$ von $T: V \rightarrow V$ mit $\dim V = n$ sei geg als (und wir können benutzen)
$$\tilde{E}_\lambda = \bigcup_{k \geq 1} \ker [T - \lambda \mathbb{I}_V]^k \Leftrightarrow \ker (T - \lambda \mathbb{I}_V)^n$$
- Sei $v \in \tilde{E}_\lambda$, $v \neq 0_V$, sei $k \geq 1$ minimal s.d. $(T - \lambda \mathbb{I}_V)^k v = 0_V$
Dann ist $\{v, (T - \lambda \mathbb{I}_V)v, \dots, (T - \lambda \mathbb{I}_V)^{k-1}v\}$ die
Jordankette von v der Länge k .
 $\hookrightarrow (T - \lambda \mathbb{I}_V)^{k-1}v$ ist EV von T mit $EW \lambda$.
 $\hookrightarrow$ Jeder EV von T bildet eine JH der Länge 1.
- $\tilde{E}_\lambda$ ist T invariant, d.h. $T(\tilde{E}_\lambda) \subseteq \tilde{E}_\lambda$
- λ ist einziger EW von $T|_{\tilde{E}_\lambda}$
- Sei $T' = T|_{\tilde{E}_\lambda}$, dann gilt $\chi_{T'}(x) = (\lambda - x)^{k_\lambda}$ mit
 $k_\lambda \leq a_\lambda(T)$
- Seien μ und λ verschieden EW von T , dann
gilt $\tilde{E}_\lambda \cap \tilde{E}_\mu = \{0_V\}$ und $\tilde{E}_\lambda + \tilde{E}_\mu = \tilde{E}_\lambda \oplus \tilde{E}_\mu$
- $T: V \rightarrow V$ sei linear. Dann gilt
$$V = \bigoplus_{\lambda \in \text{EW}} \tilde{E}_\lambda$$

Normierte Räume, Euklidischer Räume, Einheitsvektoren, inneres Produkt

19.3.25

- Ein normierter Raum ist ein Vektorraum ausgestattet mit einer Norm, zur Wahl.:

$$\|\cdot\|: V \rightarrow \mathbb{R}$$

$$1) \|v\| = 0_V \Leftrightarrow v = 0_V$$

$$2) \|\lambda v\| = |\lambda| \|v\|$$

$$3) \|v+u\| \leq \|v\| + \|u\|$$

- Ein Einheitsvektor ist $v \in V$ s.d. $\|v\| = 1$

- Die Distanz zweier $v_1, v_2 \in V$ ist $\|v_1 - v_2\|$
 $\hookrightarrow$ Norm induzierte Metrik

- Sei $v \in V$ $v \neq 0_V$, dann ist $\frac{v}{\|v\|}$ ein Einheitsvektor, genannt Normalisierung von v .

- Das innere Produkt, (Skalarprodukt)

$$\langle \cdot, \cdot \rangle: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$$

$$1) \langle x, y \rangle = \langle y, x \rangle \quad \forall x, y \in V$$

$$2) \langle \alpha x + \beta y, z \rangle = \alpha \langle x, z \rangle + \beta \langle y, z \rangle \quad \forall x, y, z \in V$$

$$3) \langle x, x \rangle \geq 0 \quad \text{und} \quad \langle x, x \rangle = 0 \Rightarrow x = 0_V$$

- $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ist ein Euklidischer Raum.

P auf $\mathbb{C}$ Raum, Eigenschaften IP auf $\mathbb{E}UR/HUR$,
Norm, Cauchy-Schwarz, Konstruktion IP 23.3.2S

• Sei $V \subset UR$ und IP eine Fkt $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{C}$

1) linear in erster Variable

$$\langle v_1 + v_2, w \rangle = \langle v_1, w \rangle + \langle v_2, w \rangle$$

$$\langle \alpha v_1, w \rangle = \alpha \langle v_1, w \rangle$$

2) Sesquilinear in zweiter Variable

$$\langle v, w_1 + w_2 \rangle = \langle v, w_1 \rangle + \langle v, w_2 \rangle$$

$$\langle v, w \alpha \rangle = \overline{\alpha} \langle v, w \rangle$$

3) hermitesche Eigenschaft

$$\langle v, w \rangle = \overline{\langle w, v \rangle}$$

4) $\langle v, v \rangle \geq 0 \quad \forall v \in V \setminus \{0_v\}$

Dann ist $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ ein hermitescher unitärer Raum

• Sei $V \subset \mathbb{E}UR/HUR$. Dann gilt

$$1) \langle 0_v, v \rangle = \langle v, 0_v \rangle \quad \forall v \in V$$

$$2) \langle v, w \rangle = 0 \quad \forall v \in V \Rightarrow w = 0_v$$

$$3) \langle v, w_1 \rangle = \langle v, w_2 \rangle \quad \forall v \in V \Rightarrow w_1 = w_2$$

• Sei $V \subset \mathbb{E}UR/HUR$. Dann ist $\|v\| := \sqrt{\langle v, v \rangle}$ eine Norm.

• CS: $|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|$ mit Gleichheit bei linearer Abhängigkeit

• Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle) \subset \mathbb{E}UR$. Dann gilt

$$\langle u, v \rangle = \frac{1}{2} (\|u+v\|^2 - \|u\|^2 - \|v\|^2) \quad \text{wobei } \|\cdot\| \text{ die ind. Norm ist.}$$

• Def $(\cdot, \cdot)_A : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ als $(v, u)_A = v^T A u$

$\Rightarrow$ ist bilinear, nicht zwingend symmetrisch

• Sei $A = A^T$, dann gilt $(v, u)_A = (u, v)_A$

• $A = A^T$ ist positiv definit falls

$$v^T A v > 0 \quad \forall v \in \mathbb{R}^n \setminus \{0_v\}$$

IP auf HVR konstruieren, adjungierte/hermitesche Matrix,
Orthogonalität, Orthonormalität, Projektoren 26.3.25

• zu EVR

Sei $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ dann ist $(,)_A$ pos. def. ein IP $\Leftrightarrow A$ pos. def.

Definieren für $B \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$

• $(,)_B: \mathbb{C}^n \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$ mit $(u, v)_B = u^T B v$

• Sei $\bar{B} = (\bar{b}_{ij})$ die adjungierte Matrix von B ist

$$B^* = \bar{B}^T$$

• B ist hermitisch, falls $B = B^*$

• Wir nennen eine hermitesche Matrix $B \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$ pos. def., wenn
 $v^T B v > 0 \quad \forall v \neq 0_v$

Sei $B \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$ Dann gilt $(,)_B$ ist IP $\Leftrightarrow$
 B hermitisch und pos. def.

Definieren für V IP-Raum

1) $v, w \in V$ sind orthogonal $(v \perp w) \Leftrightarrow \langle v, w \rangle = 0$

2) $S \subseteq V$ ist orthogonales System, wenn $u \perp v$
 $\forall u, v \in S \quad u \neq v$

3) Ein orthogonales System S ist orthonormal,
wenn $\|u\| = 1 \quad \forall u \in S$

Satz von Pythagoras: Sei V IP Raum mit $v \perp u$

Dann gilt $\|v+u\|^2 = \|v\|^2 + \|u\|^2$

Definieren Projektion $v \neq 0_v$ in IP Raum V

$\text{proj}_v: V \rightarrow V \quad u \mapsto \frac{\langle u, v \rangle}{\langle v, v \rangle} v$

Behaupte $u \perp v \Leftrightarrow \text{proj}_v(u) = 0$

Orthogonale Systeme (Erzsatzsysteme), GSOV, Länge
mit ON Basis, IP zu geg. Basis (ON) 30.3.25

- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ IP Raum. Wenn $S \subseteq V$ orthogonales System mit $0_V \notin S$ ist, dann sind alle Elemente in S linear unabhängig. Sei $\{v_1, \dots, v_n\}$ orthogonales System mit $v_i \neq 0_V$ und $v = \sum \alpha_i v_i$ dann gilt
$$\alpha_i = \frac{\langle v, v_i \rangle}{\langle v_i, v_i \rangle}$$
- Orthogonales System ^{ist} in n -dim. VR hat höchstens n Vektoren
- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ IP Raum. $n = \dim(V)$ und $v_1, \dots, v_n$ Basis. Dann führt folgender Def von $w_1, \dots, w_n \in V$ zu OrthoBasis:
 - 1) $w_1 = v_1$
 - 2) $w_i = v_i - \sum_{j=1}^{i-1} \text{Proj}_{w_j}(v_i)$
- Jeder IP Raum besitzt ON Basis $v_1, \dots, v_n$.
Dann gilt für $v = \sum \alpha_i v_i$ $\alpha_i = \langle v, v_i \rangle$, $\|v\|^2 = \sum \alpha_i^2$
- Falls wir eine Basis $v_1, \dots, v_n$ haben, können wir IP $\langle v_i, v_j \rangle = \delta_{ij}$ definieren, womit die Basis ON ist.

Orthogonales Komplement, orthogonale Projektion, orthogonale / unitäre Matrizen

3.4.25

- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ IP Raum mit $\emptyset \neq S \subseteq V$. Das orthogonale Komplement von S ist gegeben als

$$S^\perp := \{v \in V \mid \langle v, s \rangle = 0 \ \forall s \in S\}$$

- Es gelten folgenden Eigenschaften

- | | |
|--------------------------|--|
| 1) $\{0_V\}^\perp = V$ | 5) $S \cap S^\perp = \{0_V\}$ oder $\emptyset$ |
| 2) $V^\perp = \{0_V\}$ | 6) $S \subseteq T \subseteq V \rightarrow T^\perp \subseteq S^\perp$ |
| 3) $(V^\perp)^\perp = V$ | 7) $\text{span}(S)^\perp \subseteq S^\perp$ |
| 4) $S^\perp \subseteq V$ | 8) $S \subseteq (S^\perp)^\perp$ |

- Für beliebig dimensionale IP Räume V und endl. dim UR U gilt $V = U \oplus U^\perp$

- D.h. wir können alle $v \in V$ eindeutig schreiben als $v = u + w$ mit $u \in U, w \in U^\perp$

Dann definieren wir die orthogonale Projektion $p_U(v) = u$

Dann ist p_U insbesondere linear und es gilt $\ker(p_U) = U^\perp, \text{im}(p_U) = U$

- Für UR gilt $U = (U^\perp)^\perp$

- $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ ist orthogonal, falls Spaltenvektoren ON Basis zu Standard IP bilden. $A \in O(n)$

- $B \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$ ist unitär, falls Spaltenvektoren ON Basis zu Standard IP bilden $B \in U(n)$

- Es gilt $A \in O(n) \Leftrightarrow A^{-1} = A^T$

$$B \in U(n) \Leftrightarrow B^{-1} = B^* = \overline{B}^T$$

QR-Zerlegung von A ($m(A) \neq n$), Darstellungssatz von Ring Annulater

S. 4.25

- Beweise, dass $O(n)/U(n)$ eine Untergruppe von GL ist.
- Sei $A \in GL_n(K)$ $K = \mathbb{R}/\mathbb{C}$. Dann existiert $Q \in O(n)/U(n)$ und $R \in GL_n(K)$, ODM s.d. $A = QR$

Dabei gilt für $A = (v_1 \dots v_n)$, $Q = (w_1 \dots w_n)$

$$R = \begin{pmatrix} \langle v_1, w_1 \rangle & \langle v_2, w_1 \rangle & & \\ & \langle v_2, w_2 \rangle & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \langle v_n, w_n \rangle \end{pmatrix}$$

- Für $A \in M_{n \times n}(K)$, $r = \text{rk}(A)$, $Q \in O(n)/U(n)$ gilt $R = \begin{pmatrix} C & * \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $C \in M_{r \times r}(K)$ ODM s.d. $A = QR$
- Falls $A \in GL_n(\mathbb{R})$ existiert eindeutige $Q \in O(n)$ und $R \in GL_n(\mathbb{R})$ ODM mit pos. elem. entlang der Diagonalen. s.d. $A = QR$

- Definiere für $u \in U$ $\varphi_u: V \rightarrow K$ $\varphi_u(v) = \langle v, u \rangle$
- Es gilt $\varphi_u \in V^*$
- $\forall \varphi \in V^* \exists! u \in V$ s.d. $\varphi = \varphi_u$ für $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ PRaum.
- d.h. V^* und V sind linearisomorph.
- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ PRaum über K endl. dim. $U \subseteq V$.

Dann ist

$$\begin{aligned} \mathcal{I}(U^\perp) &= \{ \varphi_u \mid u \in U^\perp \} = \text{"Annulater von } U" \\ &= \{ \varphi \in V^* \mid U \subseteq \ker(\varphi) \} \end{aligned}$$

Adjungierte Abbildung, duale Abbildung, Eigenschaften, Abbildungsmatrix

26.4.25

- Sei $T: V \rightarrow W$ linear. Die adjungierte Abbildung $T^*: W \rightarrow V$ ist die Abbildung s.d.
 $\langle Tv, w \rangle_W = \langle v, T^*w \rangle_V \quad \forall v \in V, w \in W$
 $\hookrightarrow T^*$ ist wohldefiniert (existiert) und ist linear
- Es gilt $(T^*)^* = T$

- Sei $T_{\text{dual}}^*: W^* \rightarrow V^*$ die duale Abbildung

Dann kommutiert folgendes Diagramm

$$\begin{array}{ccc} W & \xrightarrow{T} & V \\ & \searrow \Phi_W & \downarrow \Phi_V \\ W^* & \xrightarrow{T^*} & V^* \end{array} \quad \text{d.h. } T^* = \Phi_V^{-1} \circ T_{\text{dual}}^* \circ \Phi_W$$

- Seien V, W, U VRäume / K .

$S, T: V \rightarrow W$ und $R: W \rightarrow U$. Dann gilt

1) $(S+T)^* = S^* + T^*$

2) $(\lambda T)^* = \bar{\lambda} T^* \quad \forall \lambda \in K$

3) $(R \circ T)^* = T^* \circ R^*$

Außerdem gilt

4) $\ker(T^*) = \text{im}(T)^\perp$

5) $\text{im}(T^*) = \ker(T)^\perp$

- Seien V, W VRäume / K und $T: V \rightarrow W$ linear.

Seien $B = (v_1 \dots v_n)$, $C = (w_1 \dots w_m)$ ON-Basen von V und W . Sei $A = (a_{ij}) = [T]_C^B$, dann gilt

$$a_{ij} = \langle Tv_i, w_j \rangle_W$$

- Es gilt $[T^*]_B^C = ([T]_C^B)^*$

- Für $A \in M_{nm}(K)$ und Std. VP gilt $(T_A)^* = T_{A^*}$

Orthogonale diagonalisierbarkeit, normale Abbildungen und Matrizen, Eigenschaften & Bsp. 26.4.23

- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ IP Raum über $K = \mathbb{R}$ oder $\mathbb{C}$.
 $T: V \rightarrow V$ linear. Dann ist T orthogonal diagonalisierbar, wenn V eine orthogonale Basis von EV hat.
- $T: V \rightarrow V$ IP Raum über $\mathbb{C}$ ist normal wenn $T \circ T^* = T^* \circ T$ bzw für Matrizen $A^* A = A A^*$
- Wenn T orthogonal diagonalisierbar ist T normal.
- Wenn A normal ist ist $T_A: K^n \rightarrow K^n$ normal mit Skalarprod.
- Wenn T normal ist, ist $[T]_B^B$ für ONB B auch normal.
- Diagonale, Unitäre und hermitesche Matrizen sind normal. Produkte normaler Matrizen sind normal, wenn sie kommutieren.
- Für lineare, normale $T: V \rightarrow V$ gilt
 - 1) $\|Tv\| = \|T^*v\| \quad \forall v \in V$
 - 2) $\forall \lambda \in K$ ist $T - \lambda \mathbb{1}_V$ normal
 - 3) v ist EV von T mit EW λ so ist v EV von T^* mit EW $\bar{\lambda}$
 - 4) Seien v_1, v_2 EV von T mit versch. EW.
Dann sind $v_1 \perp v_2$

Spektralsatz über $\mathbb{C}$, Zerlegung normaler Matrizen, Selbstadjungierte Abb./Mat., Spektralsatz über $\mathbb{R}$ 26.4.25

- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ IP Raum / $\mathbb{C}$, $T: V \rightarrow V$ linear
Dann gilt: T normal $\Leftrightarrow T$ orth. diag.
Wobei gleiches auch für $\mathbb{R}$ gilt, wenn für V eine Jordan Basis existiert.
- Sei $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$ normal. Dann existieren $U \in U(n)$ s.d. $U^* A U$ diagonal ist.
- Sei $A \in M_{n \times n}(\mathbb{C})$ normal. Dann existieren B hermitesch, U unitär s.d.

$$A = B U = U B$$

Falls $A \in GL_n(\mathbb{C})$ sind B und U zudem bis auf einige Operationen eindeutig

- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ IP Raum / $K = \mathbb{R}/\mathbb{C}$ wir nennen $T: V \rightarrow V$ selbst adjungiert, wenn $T = T^*$ bzw für $A \in M_{n \times n}(K)$ wenn $A = A^*$
 $K = \mathbb{C}$: selbst. adj. = hermitesch
 $K = \mathbb{R}$: selbst. adj. = symmetrisch
- Für $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ IP Raum über $\mathbb{R}$ und $T: V \rightarrow V$ orth. dia. ist T selbstadjungiert
- Wenn $T: V \rightarrow V$ selbst adj dann ist $[T]_B^B$ $\forall$ ONB B selbstadj.
- Wenn $A \in M_{n \times n}(K)$ selbst adj ist T_A selbst adj bezüglich Std IP.
- Jede selbst adj Abbildg ist normal
- Wenn $T: V \rightarrow V$ selbst adj ist gilt
 - 1) EW sind in $\mathbb{R}$
 - 2) $\chi_T(x)$ zerfällt in Linearfaktoren über K
- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle)$ IP Raum / $\mathbb{R}$ und $T: V \rightarrow V$ linear
Dann gilt: T orth. dia $\Leftrightarrow T$ selbst adj.
D.h. Symmetrische Matrizen über $\mathbb{R}$ sind orth. dia und nicht jede orthogonale Matrix / $\mathbb{R}$ ist / $\mathbb{R}$ orthogon. dia.

Isometrien, IP und Kern, Abbildungsmatrizen, TFAE für Isom., $SO(n)/SU(n), O(2)$ 30.4.25

- Sei $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle_V)$ und $(W, \langle \cdot, \cdot \rangle_W)$ IP Räume / K .
Eine Abbildung $T: V \rightarrow W$ ist eine Isometrie, wenn $\|Tv\|_W = \|v\|_V \quad \forall v \in V$.
 T ist eine lineare Isometrie, wenn T isometrisch und linear ist.
- Lineare Isometrien haben trivialen Kern $\Rightarrow$ Injektiv
- $T: V \rightarrow W$ ist lin. Isom $\Leftrightarrow \langle Tv_1, Tv_2 \rangle_W = \langle v_1, v_2 \rangle_V$
- Wenn $A \in U(n) / O(n)$ ist T_A bezüglich std. IP eine lin. Isom.
- Sei $T: V \rightarrow V$ eine lin. Isom. B ON Basis von V . Dann ist $[T]_B^B \in O(n) / U(n)$
- $T: V \rightarrow V$ sei linear V IP Raum. TFAE
 - 1) T isom.
 - 2) $\exists$ ON Basis $v_1, \dots, v_n$ von V s.d. $Tv_1, \dots, Tv_n$ ONB.
 - 3) 2) gilt für alle ON Basen
 - 4) $TT^* = T^*T = \text{id}$
 - 5) T^* ist isom.
- Bemerkung $\det(A \in O(n)) = \pm 1$ $\det(A \in U(n)) = 1$
- Sei $SO(n) := \{A \in O(n) \mid \det(A) = 1\}$ und
und $SU(n) := \{B \in U(n) \mid \det(B) = 1\}$ Untergruppe von jeweils $O(n)$ oder $U(n)$
- EW von $A \in O(n)$ sind $\lambda = \pm 1$
- $A \in O(2)$ sind entweder
 - 1) Rot-Mat der Form $A = R_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$
 - 2) Spiegelung von Rot Mat $A = R_\theta \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$Falls $\det(A) = 1 \Rightarrow 1$, $\det(A) = -1 \Rightarrow 2$

Mehr zu lineare Isom. in 2/3dim EUR,
orth. / unitär äquivalent, Singulärwertzerlegung,
mehr zur adjungierten 3.S.25

- Sei V 2-dim EUR, $T: V \rightarrow V$ lin. isom.
Wenn $\det(T) = 1$, $\exists$ ONB B von V s.d.
 $[T]_B^B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$
- Sei $A \in SO(3)$. Dann ist 1 EW von A und $\exists$ ONB
 $B = (v_1, v_2, v_3)$ und $\theta \in [0, 2\pi)$ s.d. $[T]_B^B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \theta & -\sin \theta \\ 0 & \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$
Falls außerdem -1 EW von A , gilt $[T]_B^B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$
- $A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{R})$ orthogonaläquivalent, wenn
 $\exists P \in O(m), Q \in O(n)$ s.d. $B = PAQ$
 $A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{C})$ unitär äquivalent: analog
- $(V, \langle \cdot, \cdot \rangle_V)$ und $(W, \langle \cdot, \cdot \rangle_W)$ sind IP Räume, $T: V \rightarrow W$
linear mit Rang r . Dann $\exists$ ONB $B = (v_1, \dots, v_n)$
und $C = (w_1, \dots, w_m)$ sowie eindeutige σ_i mit
 $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_r > 0$ s.d.
 $T(v_i) = \begin{cases} \sigma_i w_i & 1 \leq i \leq r \\ 0_W & i > r \end{cases}$ d.h. $[T]_C^B = \begin{pmatrix} \sigma_1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & \dots & \sigma_r & 0 \\ 0 & & & 0 \end{pmatrix}$

Dabei heißen die σ_i Singulärwerte

die Singulärwerte sind die Wurzeln der EW von TT^*

- Beachte, dass TT^* und T^*T gleich EW haben.
- $A, B \in M_{m \times n}(\mathbb{R}/\mathbb{C})$ sind orthogonal/unitär äquivalent genau dann wenn sie gleich Rang und gleich Singulärwerte haben.
- Es gilt
 $\text{rk}(T) = \text{rk}(T^*), \ker(TT^*) = \ker(T), \text{im}(TT^*) = \text{im}(T)$
 $\forall w \in W: \langle w, TT^* w \rangle \geq 0, TT^*$ selbst adj., EW von $TT^* \geq 0$

äußere direkte Summe, dim, Vektorraum
der freie Meyer, Dimens, 7.5.25

- Die äußere direkte Summe $V \oplus W$ ist die Menge aller Paare (v, w) $v \in V, w \in W$. Es gilt
 $(v_1, w_1) + (v_2, w_2) = (v_1 + v_2, w_1 + w_2)$
 $\alpha(v, w) = (\alpha v, \alpha w)$
Und man kann auch schreiben wir $(v, w) = v \oplus w$
- Sei $v_1, \dots, v_n$ und $w_1, \dots, w_m$ Basen von V, W
Dann ist $\{v_1 \oplus 0_w, \dots, v_n \oplus 0_w, 0_v \oplus w_1, \dots, 0_v \oplus w_m\}$
eine Basis von $V \oplus W$ insbesondere gilt dann
 $\dim(V \oplus W) = n + m$
- Definieren Abbildungen $\iota_v: V \rightarrow V \oplus W, v \mapsto v \oplus 0_w$
 $\iota_w: W \rightarrow V \oplus W, w \mapsto 0_v \oplus w$
Diese sind injektiv und linear, zudem gilt
 $\text{im}(\iota_v) \cap \text{im}(\iota_w) = \{0_v \oplus 0_w\}$, d.h. $\text{im}(\iota_v) + \text{im}(\iota_w)$
und $\iota_v \oplus \iota_w: V \oplus W \rightarrow \text{im}(\iota_v) \oplus \text{im}(\iota_w) = \text{im}(\iota_v) \oplus \text{im}(\iota_w)$
ist ein kanonischer Isomorphismus.
- Sei S eine beliebige Menge, K ein Körper.
Der von S erzeugte K -VR $K(S)$ ist wie folgt def:
1) $v \in K(S)$ haben Form $v = \sum_{s \in S} \alpha_s \cdot s$, $\alpha_s \in K$ endlich viele $\neq 0$
2) Addition $\sum_{s \in S} \alpha_s s + \sum_{s \in S} \beta_s s = \sum_{s \in S} (\alpha_s + \beta_s) \cdot s$
3) K -Multi $\gamma \left(\sum_{s \in S} \alpha_s s \right) = \sum_{s \in S} \gamma \alpha_s s$, $\gamma \in K$
- Wenn S endlich ist, gilt $\dim K(S) = |S|$
und $\{s \in S\}$ ist Basis von $K(S)$

Tensorprodukt, Beispiele bester Konstruktion, Universelle Eigenschaft

7.5.25

- Seien V, W endl. dim K -VR mit Base $v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_m$
 $S = \{v_i \otimes w_j \mid 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq m\}$

Definiere $V \otimes_K W := K(S)$

d.h. die Elemente von $V \otimes_K W$ sind linearhanti-
 der Form $\sum_{ij} \alpha_{ij} (v_i \otimes w_j), \alpha_{ij} \in K$

- Es gilt $\dim(V \otimes_K W) = n \cdot m$

- Achtung: obige Def ist Basisabhängig

- Beispiel einer ersten Konstruktion:

$$\otimes: V \times W \rightarrow V \otimes_K W$$

$$(v, w) \mapsto \sum_{ij} \alpha_i \beta_j (v_i \otimes w_j) \text{ für } v = \sum \alpha_i v_i, w = \sum \beta_j w_j$$

- Seien U, V, W K -VR $v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_m$ Basen von V, W .
 $\otimes: V \times W \rightarrow U$ bilinear. Dann $\exists!$ lineare Abbildung
 $\varphi: V \otimes_K W \rightarrow U$ s.d. folgendes Diagramm kommutiert

$$\begin{array}{ccc} V \times W & \xrightarrow{\otimes} & U \\ \otimes \downarrow & \nearrow \varphi & \\ V \otimes_K W & & \end{array}$$

$$\text{D.h. } \varphi \circ \otimes = \Phi$$

Dies ist die Universelle Eigenschaft
 Alternativ formuliert

$\forall$ bilinear $\Phi: V \otimes W \rightarrow U \quad \exists! \varphi: V \otimes_K W \rightarrow U$ s.d.

$$\Phi(v, w) = \varphi(v \otimes w)$$

Isomorphe VR ($X \cong V \otimes W$), Tensorprodukt ist $\cong$ S. 25
 kanonisch, (pos. def.), $V \otimes W \cong W \otimes V$, Komplexität

- Sei X K -VR mit bilinear Abbildung $\tau: V \times W \rightarrow X$
 Die ebenfalls die universelle Eigenschaft hat.
 Dann ist $X \cong V \otimes W$
- Das Tensorprodukt ist Basisunabhängig (kanonisch)
- Seien $v \in V, w \in W, v \neq 0_V, w \neq 0_W$. Dann ist $v \otimes w \neq 0_{V \otimes W}$
- $V \otimes W \cong W \otimes V$
- V sei $\mathbb{R}$ -VR mit Basis $v_1 \dots v_n$.
 $V \otimes_{\mathbb{R}} \mathbb{C}$ hat $\mathbb{R}$ -Basis $v_1 \otimes 1, \dots, v_n \otimes 1, v_1 \otimes i, \dots, v_n \otimes i$
 Die Einbettung $V \hookrightarrow V \otimes \mathbb{C}, v \mapsto v \otimes 1$
- Die $\mathbb{C}$ -Skalarmultiplikation auf $V \otimes_{\mathbb{R}} \mathbb{C}, \alpha \in \mathbb{C}$
 und $v \otimes \beta \in V \otimes_{\mathbb{R}} \mathbb{C}$ definieren wir als
 $\alpha(v \otimes \beta) = v \otimes (\alpha\beta)$ Dadurch erhält
 $V \otimes_{\mathbb{R}} \mathbb{C}$ die Struktur eines $\mathbb{C}$ -VR mit Basis
 $v_1 \otimes 1, \dots, v_n \otimes 1$
- Sei V K -VR endl. dim, K ein Körper $K \subseteq L$.
 Dann hat $V \otimes_K L$ die Struktur eines
 L -VR und wir nennen das die
 "Erweiterung der Skalare von V , von K nach L "

Reiner Tensor, Verküpfungen/Tensorprodukte, TP von Iso, Dualräume isomorph, $\text{Hom}(U, V) / \text{Endo}(V)$, p - q -Tensor 14.S.23

- Ein Reiner Tensor ist ein Tensor der Form $v \otimes w$ für $v \in V, w \in W$
Beispiel für nicht reinen Tensor: $T = e_1 \otimes e_1 + e_2 \otimes e_2$ in $\mathbb{R}^2$
- Seien $T: V \rightarrow V', S: W \rightarrow W'$ linear. Dann ist:
 $T \otimes S: V \otimes W \rightarrow V' \otimes W'$ s.d. $T \otimes S(v \otimes w) = T(v) \otimes S(w)$
- Seien $T: V \rightarrow V, S: W \rightarrow W$ linear. Dann gilt $\text{tr}(T \otimes S) = \text{tr}(T) \text{tr}(S)$
Für $\det(T \otimes S) = \det(T)^{\dim W} \det(S)^{\dim V}$
- Seien $U_i, V_i, W_i, i=1,2$ K -VR und $T_i: U_i \rightarrow V_i, S_i: V_i \rightarrow W_i$ linear. Dann gilt $(S_1 \otimes S_2) \circ (T_1 \otimes T_2) = (S_1 \circ T_1) \otimes (S_2 \circ T_2)$
- Seien $T: V \rightarrow V', S: W \rightarrow W'$ Iso. Dann ist $T \otimes S$ Iso mit Inversem $T^{-1} \otimes S^{-1}$
- Seien U, V endl. dim VR. Dann ist kanonisch Iso.
 $\mathcal{K}: U^* \otimes V \rightarrow \text{Hom}_K(U, V)$ s.d. $\forall f \in U^*, v \in V$ gilt
 $\mathcal{K}(f \otimes v)(u) = f(u)v \quad \forall u \in U$
Im Spezialfall gilt natürlich $U^* \otimes U \cong \text{End}_K(U)$
- Sei $x = \sum \alpha_{ij} v_i \otimes w_j$ für Basen $v_1 \dots v_n, w_1 \dots w_m$
Dann ist $M_x = (\alpha_{ij})$ die Darstellungsmatrix von x .
- Sei U VRM. Seien $p, q \geq 0$. Ein p - q -Tensor ist ein Element von $U^{\otimes p} \otimes U^{\otimes q}$

Symmetrisches Produkt / $\text{Sym}^r \cong S^r$, $\dim(\text{Sym}^r)$,
bars and stars, Alternierendes Produkt 18.8.25

- Syntax: $\sigma \in S_r$, wobei S_r die Menge aller Permutationen sind, $\sigma(v_1 \otimes \dots \otimes v_r) = v_{\sigma(1)} \otimes \dots \otimes v_{\sigma(r)}$. Dies induziert eine bijektive Abbildung $T_\sigma: V^{\otimes r} \rightarrow V^{\otimes r}$
- Das r -fache Symmetrische Produkt ist def.:

$$\text{Sym}^r V = \{v \in V^{\otimes r} \mid \sigma(v) = v \ \forall \sigma \in S_r\} \subseteq V^{\otimes r}$$

D.h. alle $v \in V^{\otimes r}$ die invariant unter allen Permutationen sind z.B. $z = e_1 \otimes e_1 \otimes e_2 + e_1 \otimes e_2 \otimes e_1 + e_2 \otimes e_1 \otimes e_1$
- Definiere $U = \text{Span} \{v - \sigma(v) \mid v \in V^{\otimes r}, \sigma \in S_r\} \subseteq V^{\otimes r}$

$$\text{Sei } S^r V = V^{\otimes r} / U \rightarrow \text{Quotientenraum}$$

D.h. $\forall v \in V^{\otimes r}$ liegt v und $\sigma(v)$ in der selben Klasse von U .
 Die Quotientenabbildung ist dann $\pi: V^{\otimes r} \rightarrow S^r V$
- Falls $\text{char}(K) = 0$ ist $\pi|_{\text{Sym}^r}$ Isomorphismus
 D.h. insgesamt $\text{Sym}^r V \cong S^r V$
- Sei V n -dim K -VR. Dann ist

$$\dim(\text{Sym}^r V) = \binom{n+r-1}{r} = \binom{n+r-1}{n-1}$$
- Aus der Kombinatorik: r Sterne und $n-1$ Bars müssen angeordnet werden. Wähle aus $r+n-1$ Symbolen r bzw $n-1$ aus.
- Sei V endl. dim VR. Das alternierende Produkt ist dann

$$\text{Alt}^r V = \{v \in V^{\otimes r} \mid \sigma(v) = \text{sgn}(\sigma) v \ \forall \sigma \in S_r\} \subseteq V^{\otimes r}$$

- Es gilt für K Körper mit $\text{char}(K) \neq 2$ und V n -dim VR/K , dass

$$V \otimes V = \text{Alt}^2 V \oplus \text{Sym}^2 V$$
- Wir haben Quotientenraum Defn
 $U \subseteq V^{\otimes r}$ mit $U = \text{Span}(v - \text{sgn}(\sigma) \sigma(v) \mid \sigma \in S_r, v \in V^{\otimes r})$
 $\Lambda^r V := V^{\otimes r} / U$
- Die Quotientenabbildung ist dann geg:
 $\Lambda: V^{\otimes r} \rightarrow \Lambda^r V, v_1 \otimes \dots \otimes v_r \mapsto v_1 \wedge \dots \wedge v_r$
 wobei die Quotientenabbildung für $\text{char}(K)$
 K -linear und alternierend ist.
- Es gilt $\text{Alt}^r V \cong \Lambda^r V$
 und für $\text{char}(K) = 0$ induziert Λ einen
 kanonischen Isomorphismus.
- Es sei $\text{char}(K) = 0$ und V n -dim K -VR. Dann gilt
 $\dim_K(\text{Alt}^r V) = \binom{n}{r}$
- D.h. für $r > n$ gilt $\Lambda^r V = \{0\}$ und $\dim_K \Lambda^n V = 1$
 Mit Basis $v_1 \wedge \dots \wedge v_n$ von $\Lambda^n V$
- Sei V n -dim VR mit Basis $v_1, \dots, v_n$. Sei $A = (a_{ij}) \in M_{n \times n}(K)$
 und $w_j = \sum_{i=1}^n a_{ij} v_i$. Dann gilt $w_1 \wedge \dots \wedge w_n = \det(A) \cdot v_1 \wedge \dots \wedge v_n$